Oriental motor



MRC Reality - iOS/Android -



音占

- ●本アプリのシミュレーションは、実際のロボットのデザイン、サイズ、 可動範囲等を保証するものではありません。
- 実際にロボットを導入する場合は、製品ページで仕様をご確認ください。
 https://www.orientalmotor.co.jp/ja/products/robots-controllers/overview
- 本アプリのご利用時は、周囲に十分ご注意ください。

使用方法

ロボット選択 AR表示するロボットを選択



ロボット配置 ロボットを平面に配置



デバイスのカメラを平面に向け、
 +マークが表示されるまでゆっくり
 動かします

- 2. +マークが表示されたらタップすると ロボットがその位置に出現します
- 3. 画面右の説明通りに位置を調整します
- 4. 位置確定ボタンをタップします

使用方法

ティーチング ロボットの操作、プログラム(動き)を作成



使用方法

ティーチング ロボットの操作、プログラム(動き)を作成



ロボットの操作

操作ボタンを押している間、 その方向にロボットが動きます。

使用方法

ティーチング ロボットの操作、プログラム(動き)を作成



プログラム作成

コマンド一覧からシーケンスエリアに コマンドを追加して動きを作ります。

コマンド追加方法:

- 1. 登録したい位置までロボットを操作
- その位置まで動かすためのコマンドを追加 アイコンをダブルタップ → 一番下に追加 アイコンをドラッグ&ドロップ → 任意の場所に追加

コマンド:

PtoP: 各モーターの移動量が最小になるように動きます

直線:ロボットの先端(TCP)が直線軌道になるように 動きます

使用方法

┫相足:プログラムの編集



使用方法

テスト 作成したプログラム(動き)を実行



連続実行ボタン

ボタンを押している間、 一番上のコマンドから 実行します。